(19) 日本国特許庁 (JP)

# (12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号 特開2002-137895 (P2002-137895A)

(43)公開日 平成14年5月14日(2002.5.14)

(51) Int.Cl.7 B66F 7/08 識別記号

Τī B66F 7/08

審査請求 未請求 請求項の数5 OL (全 5 頁)

(21)出廣番号

特算2001-280695(P2001-280695)

(22) 出廣日

平成13年9月14日(2001.9.14)

(31)優先権主張番号 (32) 優先日

2000/P53928 平成12年9月14日(2000.9.14)

(33)優先権主張国 韓国 (KR) (71) 出題人 591251636

現代自動車株式会社

大韓民国ソウル特別市鎮路区桂洞140-2

(72) 発明者 崔 炳 昊 大韓民国蔚山市北區中山洞621番地現代グ ロリアアパート102棟618号

(74)代理人 110000051

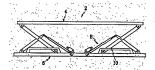
特許業務法人共生国際特許事務所

(54) 【発明の名称】 精密制御用フリーリンク装置

(57).【要約】

【課題】. 低荷重や高荷重用の物体を垂直上昇や下降す る時に左右各々に上昇、下降するリンクガイドシステム であって、均一なリンク移動線図を維持することによっ てリンクフレーム上部に置かれた物体の位置変化が発生 しない関係で、自動運搬用設備に設置されるリンクシス テムとしてプレスパネル自動情報システムに適用される のに最適な精密制御用フリーリンク装置を提供する。

【解決手段】 フリーリンク装置のリンク固定ベースプ レートを長方形に形成して、長さ方向の中心線上に左右 端1組が設置される駆動リンク部と、前記駆動リンク部 によって昇降するようにリンク固定ベースプレート上に 設置されるリンク平板フレームと、前記リンク平板フレ ームの長さ方向の一側端の両側に昇降を案内するように 垂直に設置されるガイドフレームとを含んだ構成からな る精密制御用フリーリンク装置を提供する。



## 【特許請求の範囲】

con make 1

【請求項1】 フリーリンク装置のリンク固定ベースプレートを長方形に形成して、長さ方向の中心線上に左、右端1組が設置される駆動リンク部と、

前配駆動リンク部によって再築するようにリンク届定ベ ースプレート上に設置されるリンク平板フレームと、 前配リンク平板アレームの長き方向の一種総局 (一個) 降を案内するように垂直に設置されるガイドフレームと を含んだ構成からなることを特徴とする精密制御用フリ ーリンク等層

【請求項2】 駆動リンク部は、リンク国をペースプレートの中心線上に設置した第1とンジブラケットと、この第1とンジブラケットに関係であれたピストンリンクと、このピストンリンクの他端にといジ連結郭で連結されりレク固定ペースした国定された第2とンジブラケットに連結されて一定の角度で固由された満曲リンクと、この湾曲リンクの湾曲部からリング平板フレー人間を第1、2とンジピンで連結する支持リンクとから構成されることや特徴とする諸状項1と下動の賃券報酬用フリーソンシを選択

[請求項3] リンク平板フレームは、左、右側端に駆動リンク部の支持リンクが退結されるうと連結支持づ 動リンク部の支持リンクが退結されるように連結支持づ ラケットと、ガイドフレームを貸合るように一機場の両側 縁部に突出形成されたローラ部とを設置して構成される ことを特徴とする請求項1に記載の精密制御用フリーリ ンク装置。

【請求項4】 ガイドフレームは、リンク平板フレーム の一端に突出形成されるローラ部の上、下移動が一定の 区間内で行われるようにスライド孔を形成して構成され ることを伸散とする請求項1に記載の精密制御用フリー 30 リンク装置

【請求項5】 前配ガイドフレームに支持されない前記 リンク平板フレームは前記ガイドフレームの他側に形成 された移動曲線に沿って上昇するようにしたことを特徴 とする請求項1に記載の精密制御用フリーリンク装置。 【発明の蘇維な説明】

## [0001]

【発明の属する技術分野】 本発明は精密制御用フリーリンク装置に係り、より群しくは、低荷重と高荷重用の物 体を重値上序や降する時に立ち名々に上昇、下降する 40 リンクガイドシステムであって、均一なリンク移動線図を維持することによってリンクフレーム上部に置かれた物体の水平方向位置変化が発生しない場所で、自動運 搬用設備に設置されるリンクシステムとしてプレスパネル自動預慮システムに適用されるのに最適な精密制御用フリーリシン変速に関する。

#### [0002]

【従来の技術】図1は従来の技術によるフリーリンク装 40にヒンジで選載者された第1フリー 歴を示した図面であり、図2は図1の側面図である。ま ヒンジブラケット16上で回転して た、図3は図2の(A) - (A) を示した図面であり、50 4の上昇時には大平状態を維持する。

図4は図2の(B) - (B) を示した図面である。 [0003] フリーリンク装置2は、リンク平板フレー ム4、リンク固定ベースフレーム6、駆動リンク部8、 ガイドリンク部10か6機成されている。

【0004】リンク平板フレーム4は長方形のプレートで、底面の各コーナー側に各々ガイドリンク部10用の第1ヒンジプラケット12を装着している。

【0005】そして、第1とンジプラケット12の間に は駆動リンク部8用の第2とンジプラケット14を装着 10 している。

【0006】リンク固定ベース6も長方形で、上面に第
1、2 ヒンジプラケット12、14 と対称になるように
第3、4 ヒンジプラケット16、18 を装置している。
【0007】駆動リンク部8は、第4 ヒンジプラケット
18に設置される第1 駆動リンク200と、この第1 駆動
リンク2012を聴動リンクといどピン20で適能されて他
側に油圧シリンダー24 を設置したシリンダーブラケット26に回転するように影響されるモンメンリンク。
と、第1 駆動リンク200一定の位配に連結センジピン
30 で連結されて他側はリンク平板アンレーム4の第2 ヒンジプラケット14 に設置されて実持する第2 駆動リンク31とかも概念されている

【0008】駆動リンク部8はリンク固定ベースフレーム6の長さ方向であるセンターラインに設置されてい

[000] ガイドリンク部10は駆動リンク部80両 側に設置され、ペースフレーム6の第3とンジプラケット16にとン逆維結される第1フリーリンク32と、第 1フリーリンク32が一定の部位にとンジ34で連結さ れ一端は第3とンジプラケット16の直線上に設置され たローラガイド36にローラ38で組立てもかが56他 端はリンク平板フレーム4の第1とンジプラケット1.2 にヒン芝葉結される第2フリーリンク40とから構成されている。

[0010] ローラガイド36はベースフレーム6上に 長さ方向に第3ヒンジブラケット16と一直線上にロー ラ38が得るようにスライド孔42を形成しており、4 ケ所に設置されている。

【0011】前記のようになるフリーリンク装置2は、 油圧シリンダー24が作動して各駆動リンク部8のピストンリンク28が前進すると第1駆動リンク20が起立 レて第2駆動リンク31を押してリンク平板フレーム4 を上昇をむる。

[0012] この時、各駆動リンク部8の左右に設置されたガイドリンク部10の第2フリリリンク40がローラ38によってローラガイド36のスライドA2をに沿って移動して起立状態になり、また、第2フリーリンク40にヒンジで連結された第1フリーリンク32も第3とンジブラケット16上で回転してリンク平板フレーム4の上昇時には水平状態を維持する。

【0013】そして、フリーリンク装置2の下降時には 上昇の逆順になる。 【0014】つまり、リンク平板フレーム4の左側部位

が垂直上昇する場合、第1、2ヒンジブラケット12、 14を基準ポイントとして回転しながら上昇する。 【0015】この時、第1、2ヒンジブラケット12、 14を基準にするリンク平板フレーム4の運動変化は、 ピストンリンク28と第1駆動リンク20とを連結する 駆動リンクヒンジピン22を基準にする時、第2駆動リ ケット18の方向に下降する。

【0016】そして、リンク平板フレーム4の第1、2 ヒンジブラケット12、14は曲線を描いて多少下降 し、第1駆動リンク20と第2駆動リンク31とが連結 される連結ヒンジピン30は曲線を描いて多少ト昇する が、この時、駆動リンクヒンジピン22も曲線を描いて 上昇量だけ上昇するので、上昇作用が行われる。

【0017】前記リンク平板フレームの垂直上昇や下降 時に、第1、2、3、4ヒンジブラケットを基準にする 基準線上から左側や右側に移動する変化量が一定でなく 20 ンク部を拡大して示した図面である。 リンクの基準原点設定が不可能になっている問題点があ

【0018】そして、上昇と下降によるリンクの第1、 2、3、4ヒンジブラケットを基準にした移動曲線経路 位置が一定でなくリンク上部に置かれた物体の左右揺動 などによる位置変化が激しく、自動車システムに適用す るのに不適切であるという問題点がある。

【0019】また、リンク上部に高荷重の物体が置かれ た状態で瞬間的に物体の位置移動による衝撃が発生した 時、リンクやリンク間を連結する各ヒンジピンに多くの 30 負荷がかかるようになるのでリンク及びヒンジピンの破 損と変形を誘発して耐久性を阻害する問題がある。

【0020】また、第1、2フリーリンクの左、右傾き 現象によりリンクの寿命が低下する問題点がある。

【0021】また、ローラガイドにスライディングする ように組立てられるガイドリンク部は高荷重が積載され たリンク平板フレームの左、右傾き現象防止に不適切な 設置をしている問題点がある。

【0022】高荷重及び基準原点設定を所望する設備に は使用が不可能で、また、構造が複雑でフリーリンク装 40 置が大きくなることによって設置に広い空間を要求する 問題点がある。

#### [0023]

【発明が解決しようとする課題】したがって、本発明は 上述したような問題点を解決するために発明されたもの であって、本発明の目的は、低荷重や高荷重用の物体を 垂直上昇や下降する時に左右各々に上昇、下降するリン クガイドシステムであって、均一なリンク移動線図を維 持することによってリンクフレーム上部に置かれた物体 設備に設置されるリンクシステムとしてプレスパネル自 動精載システムに適用されるのに最適な精密制御用フリ ーリンク装置を提供することにある。

### [0024]

【誤類を解決するための手段】これを実現するために本 発明は、フリーリンク装置のリンク固定ベースプレート を長方形に形成して、長さ方向の中心線上に左、右端1 組が設置される駆動リンク部と、前記駆動リンク部によ って昇降するようにリンク固定ベースプレート上に設置 ンク31の第2ヒンジプラケット14は第4ヒンジプラ 10 されるリンク平板フレームと、前記リンク平板フレーム の長さ方向の一側端の両側に昇降を案内するように垂直 に設置されるガイドフレームとを含んだ構成からなる精 密制御用フリーリンク装置を提供することにある。 [0025]

> 【発明の実施の形態】以下、本発明の好ましい構成及び 作用を添付した図面に基づいてより詳細に説明する。

【0026】図5は本発明によるフリーリンク装置を示 した平面図であり、図6は図5の正面図である。そして 図7は図5の側面図であり、図8は本発明による駆動リ

【0027】フリーリンク装置52は、駆動リンク部5 4、リンク平板フレーム56、ガイドフレーム58から 構成されている。

【0028】駆動リンク部54は、長方形に形成された リンク固定ベースプレート60の、長さ方向の中心線上 に左、右端側に1組が設置されている。

【0029】駆動リンク部54は、リンク固定ベースプ レート60の中心線上に設置した第1ヒンジプラケット 62と、この第1ヒンジブラケット62に回転可能に油 圧シリンダー64を装着して設置されたピストンリンク 66と、このピストンリンク66の他端にヒンジ連結部 68で連結されリンク固定ベースプレート60上に固定 された第2ヒンジブラケット70に連結されて一定の角 度で屈曲された湾曲リンク72と、この湾曲リンク72 の湾曲部74からリンク平板フレーム56の間を第1、 2ヒンジピン76、78で連結する支持リンク80とか ら構成されている。

【0030】リンク平板フレーム56は駆動リンク部5 4によって昇降するようにリンク固定ベースプレート6 0上に設置されている。

【0031】リンク平板フレーム56の左、右側端に は、駆動リンク部54の支持リンク80が連結されるよ うに支持プラケット82と、ガイドフレーム58を滑る ように一側端の両側縁部に突出形成されたローラ部84 とが設置されている。

【0032】ガイドフレーム58はリンク平板フレーム 56の長さ方向の一側端の両側に昇降を案内するように 垂直に設置されている。

【0033】ガイドフレーム58は、リンク平板フレー の水平方向の位置変化が発生しない関係で、自動連織用 50 ム56の一端に突出形成されるローラ部84の上、下移

動が一定の区間内で行われるようにスライド孔86を形 成している。

【0034】ローラ部84は、リンク平板フレーム56 に装着されたプラケット88にローラ90を設置して構 成されている。

【0035】フリーリンク装置52は、前記図面に表現 した装置への適用以外にも、使用者の仕様に応じてリン ク平板フレーム56を含んだ装置を複数個つないで1組 を形成するようにして設備の用途によって可変させるこ とができる。

【0036】前記ように構成される本発明の作用は、一 側の油圧シリンダー64の作動でピストンリンク66が ヒンジ連結照68に連結された渣曲リンク72を第2日 ンジプラケット70のヒンジを軸で押して回転させる と、第1ヒンジピン76で連結された支持リンク80は 第2ヒンジピン78で支持プラケット82に設置された リンク平板フレーム56を上昇させるようになる。

[0037] この時、リンク平板フレーム56は、筒側 に設置されたローラ部84がガイドフレーム58のスラ イド孔86に沿って支持リンク80がリンク平板フレー 20 16 A56を押し上げながら垂直上昇させるようになる。

【0038】そして、他側も同時に前記したような過程 を経て上昇するが、ガイドフレーム58を設置していな いので、つまり、ガイドフレーム58に支持されないリ ンク平板フレーム56は一点鎖線(L)のように微細に 形成された移動曲線に沿って上昇して安定した姿勢で昇 降する。

【0039】前記のようにリンク平板フレーム56は、 工程ラインの仕様によって左側または右側だけを精密に 上昇させたり下降させた姿勢に制御することができるよ 30 うにする。

[0040]

[発明の効果] フリーリンク装置は昇降時の移動曲線が 一定であるために姿勢の安定性が優れているという効果

【0041】低荷重や高荷重の物体を同時に垂直上昇さ せることが可能で、左右側の上、下降を精密に制御する ことができる。

【0042】これにより、積載された物体が安定した姿 勢をとるようになる。

【0043】自動運搬と狭い空間でも適用が可能で、複 合リンクの適用で部品数の減少など簡単な構造に形成す ることによって、空間活用性が向上するなど経済的であ

[0044] 左右端の上下の高さを精密に位置制御する ことができるようになる。

【図面の簡単な説明】

【図1】従来の技術によるフリーリンク装置を示した図 面である。

【図2】図1の側面図である。

[図3] 図2の(A) - (A) を示した図面である。

「図41 図2の(B) - (B) を示した図面である。

【図5】本発明によるフリーリンク装置を示した平面図 ・である。

【図6】図5の正面図である。

「図7] 図5の側面図である。

10 【図8】本発明による駆動リンク部を拡大して示した図 面である。

【符号の説明】

2. 52 フリーリンク装置

4.56 リンク平板フレーム リンク固定ベースフレーム 6

8,54 駆動リンク部

ガイドリンク部 .10

12,62 第1ヒンジブラケット 14.70 第2ヒンジブラケット

第3ヒンジブラケット

18 第4ヒンジブラケット 2.0 第1駆動リンク

22 駆動リンクヒンジピン

24、64 . 油圧シリンダー 26 シリンダーブラケット

28.66 ピストンリンク

3.0 連結ヒンジピン 3 1 第2駆動リンク

3 2 第1フリーリンク

3 4 トンジ

3.6 ローラガイド 3.8 ローラ

40 第2フリーリンク

42 スライド孔・ 5.8 ガイドフレーム

6.0 リンク固定ベースプレート

68 ヒンジ連結部 流曲リンク

74 漆曲部

72

76 第1ヒンジピン

78 第2ヒンジピン 8.0 支持リンク

8 2 支持ブラケット

8 4 ローラ部

スライド孔 8.6 88 ブラケット

90 ローラ

